

## ПРО АЛГЕБРУ З'ЄДНАНЬ СТРУКТУР СФ СИСТЕМ

В. Рабик, к.ф.-м.н.

Львівський національний аграрний університет

**Ключові слова:** структура, операція, алгебра, множина, відображення, крайове ребро, вершина.

Побудована алгебра з'єднань структур СФ систем, обґрунтовані її властивості.

**Постановка проблеми.** На практиці СФ системи взаємодіють між собою. Зокрема вони можуть з'єднуватися, утворюючи при цьому складніші об'єкти. Ці процеси описують алгеброю структур, функцій систем [1; 2].

**Виклад основного матеріалу.** Алгебра з'єднань структур СФ систем базується на тому, що множину структур вважають множиною, елементи якої можуть різними способами з'єднуватися (взаємодіяти), утворюючи при цьому складніші об'єкти. Зокрема така алгебра дає змогу будувати структуру системи управління технологічних систем виробництва тощо [1 – 3].

Розглянемо поняття рівності двох структур. Нехай задано структури  $e_1 = \langle Q_1, U_1, \varepsilon_1 \rangle$  і  $e_2 = \langle Q_2, U_2, \varepsilon_2 \rangle$ .

Структури  $e_1$  і  $e_2$  називають рівними, якщо їх відповідні компоненти рівні, тобто

$e_1 = e_2 \Leftrightarrow Q_{01} = Q_{02} \ \& \ Q_1 = Q_2 \ \& \ U_{01} = U_{02} \ \& \ U_1 = U_2 \ \& \ \varepsilon_1 = \varepsilon_2$ , де  $Q_1, Q_2$  – відповідно множини вершин структури;  $Q_{01} \Subset Q_1, Q_{02} \Subset Q_2$  – виділені вершини (полюси);  $U_1, U_2$  – множини ребер;  $U_{01} \Subset U_1, U_{02} \Subset U_2$  – виділені (крайові) ребра,  $\varepsilon$  – відношення інцидентності. З визначення випливає, що відношення рівності структур є відношенням еквівалентності,

Об'єднанням структур  $e_1$  і  $e_2$  називають бінарну операцію, яка цим структурам ставить у відповідність структуру  $e = \langle Q, U, \varepsilon \rangle$ , яка визначається:

$$e = e_1 \text{ И } e_2 = \langle Q_{01} \text{ И } Q_{02}, Q_1 \text{ И } Q_2, U_{01} \text{ И } U_{02}, U_1 \text{ И } U_2, \varepsilon_1 \text{ И } \varepsilon_2 \rangle.$$

Нехай  $v_{01} \Subset U_{01}, v_{01} \varepsilon_1 \langle q_1, q_{01} \rangle$ , де  $q_{01} \Subset Q_{01}, q_1 \Subset Q_1; v_{02} \Subset U_{02}$  і  $v_{02} \varepsilon_2 \langle q_{01}, q_2 \rangle$ , де  $q_{02} \Subset Q_{02}, q_2 \Subset Q_2$ .

Елементарним з'єднанням  $e = \langle v_{01}, v_{02} \rangle$  структур  $e_1$  і  $e_2$  через пару крайових ребер  $\langle v_{01}, v_{02} \rangle \Subset U_{01} \uparrow U_{02}$ , або  $(v_{01}, v_{02})$  – з'єднанням називається бінарна операція, яка структурам  $e_1$  і  $e_2$  ставить у відповідність структуру  $e = e_1 \overset{e}{\circ} e_2 = e_1 \overset{\langle v_{01}, v_{02} \rangle}{\circ} e_2 = \langle Q_0, Q, U_0, U, \varepsilon \rangle$ , компоненти якої визначаються співвідношеннями:

$$Q_0 = (Q_{01} \text{ И } Q_{02}) \setminus \{q_{01}, q_{02}\}; Q = (Q_0 \setminus Q_{01}) \text{ И } (Q_2 \setminus Q_{02}) \text{ И } Q_0; U_0 = (U_{01} \text{ И } U_{02}) \setminus \{v_{01}, v_{02}\};$$

$$U = (U_1 \setminus U_{01}) \text{ И } (U_2 \setminus U_{02}) \text{ И } U_0 \text{ И } \{u\}, u \varepsilon \langle q_1, q_2 \rangle,$$

$$\varepsilon = (\varepsilon_1 \setminus \langle \langle q_1, q_{01} \rangle, v_{01} \rangle) \text{ И } (\varepsilon_2 \setminus \langle \langle q_{02}, q_2 \rangle, v_{02} \rangle) \text{ И } (\langle \langle q_1, q_2 \rangle, u \rangle).$$

Очевидно, що з'єднання орієнтованих структур проходить через вихідне ребро першої і вхідне ребро другої структури; неорієнтовані структури з'єднуються через довільну пару крайових ребер, одне з яких належить одній, а друге – другій структурі.

Елементарним самоз'єднанням  $c = \langle v_{01}, v_{02} \rangle$ , або  $\langle v_{01}, v_{02} \rangle$  – самоз'єднанням структури  $e = \langle Q_0, Q, U_0, U, \varepsilon \rangle$  через пару крайових ребер  $v_{01}, v_{02} \Subset U_0$ , де

$v_{01} \in \langle q_1, q_2 \rangle, v_{02} \in \langle q_{02}, q_2 \rangle, q_1, q_2 \in Q, q_{01}, q_{02} \in Q_0$ , називається унарна операція, яка структурі  $e$  ставить у відповідність структуру  $e' = \langle Q', Q', U_0', U', \varepsilon' \rangle$ , визначену так:  
 $Q_0' = Q_0 \setminus \{q_{01}, q_{02}\}, Q' = (Q \setminus Q_0) \cup Q_0', U_0' = U \setminus \{v_{01}, v_{02}\};$

$$U' = (U \setminus U_0) \cup U_0' \cup \{u\}, \text{ де } u \in \langle q_1, q_2 \rangle;$$

$$\varepsilon' = (\varepsilon \setminus \{\langle q_1, q_{01} \rangle, \langle v_{01} \rangle, \langle q_{02}, q_2 \rangle, \langle v_{02} \rangle\}) \cup \{\langle q_1, q_2 \rangle, u\}.$$

Очевидно, що елементарне самоз'єднання для орієнтованих структур визначається через вхідне і вихідне ребро, а для неорієнтованих — через довільну пару крайових ребер.

Елементарним замиканням структури  $e$  оберненим зв'язком (елементарним  $\langle v_{01}, v_{02} \rangle$  – замиканням), або елементарною ітерацією за допомогою крайових ребер  $v_{01}, v_{02} \in U_0$ , називається така унарна операція, яка структурі  $e$  ставить у відповідність структуру  $e^* = e^*_{\langle v_{01}, v_{02} \rangle}$ , визначену рівністю:  $e^* = e^*_{\langle v_{01}, v_{02} \rangle} = e \cup |e|_{\langle v_{01}, v_{02} \rangle}$ , де  $|e|_{\langle v_{01}, v_{02} \rangle} = \text{card}U_0$  – потужність краю структури.

З попереднього випливає, що операція  $e_1 \overset{\langle v_i, v_j \rangle}{\circ} e_2$  є частковою, оскільки вона визначена для  $i \cup |e_1|, j \cup |e_2|, v_i \in U_{01}, u_j \in U_{02}, i = \overline{1, |e_1|}, j = \overline{1, |e_2|}$ . Нехай  $\sigma$  – множина всіх структур. Множина  $\sigma$ , на якій визначені операції об'єднання, елементарного з'єднання та елементарної ітерації, утворює алгебру елементарних з'єднань ( $e$  – алгебру) структур СФ систем, тобто об'єкт  $A_e = \langle \sigma, U, \overset{\langle v_i, v_j \rangle}{\circ}, *_{\langle v_i, v_j \rangle}, i, j = 1, 2, \dots \rangle$ , де  $\overset{\langle v_i, v_j \rangle}{\circ} L_e$  – множина всіх можливих елементарних з'єднань неорієнтованих структур  $e_1$  і  $e_2, *_{\langle v_i, v_j \rangle} \in L_{ei}$  – множина всіх елементарних ітерацій, тобто множина всіх можливих пар  $\langle v_i, v_j \rangle, v_i, v_j \in U_0$ .

З визначень операції  $\overset{\langle v_i, v_j \rangle}{\circ}$  і  $*_{\langle v_i, v_j \rangle}$  випливає, що: алгебра  $A_e$  є частковою алгеброю; операція  $\cup$  – комутативна; операція  $*_{\langle v_i, v_j \rangle}$  – ідемпотентна; операція  $\overset{\langle v_i, v_j \rangle}{\circ}$  – недистрибутивна відносно операції об'єднання, оскільки кожне ребро однієї структури може з'єднуватися з одним і тільки одним ребром інших структур; операція  $\overset{\langle v_i, v_j \rangle}{\circ}$  – не асоціативна.

Операції з'єднання, самоз'єднання і ітерації можна узагальнити на підмножини  $U_{01}^* \cup U_{01}, U_{02}^* \cup U_{02}$  крайових ребер за умови, що  $\text{card}U_{01}^* = \text{card}U_{02}^*$ .

Розглянемо множину  $\Gamma^*$  усіх взаємно однозначних відображень множини  $U_{01}^*$  на  $U_{02}^*$ , тобто  $\Gamma^* \in U_{01}^* \uparrow U_{02}^*$ . Тоді можна розглядати  $\gamma$  – з'єднання,  $\gamma \in \Gamma^*$ ;  $\gamma$  – самоз'єднання структури  $e$  множинами крайових ребер  $U_0^* \cup U_0^{**}, \Gamma^* \in U_0^* \uparrow U_0^{**}$  ( $\gamma$  – ітерацію).

Нехай  $\Gamma$  – множина всіх взаємно-однозначних відображень неперетинних множин крайових ребер структур і пар структур;  $\Lambda$  – непорожній клас структур. Алгебра  $M_\Lambda = \langle \Lambda, U, \overset{\gamma}{\circ}, *_{\gamma}, \gamma \in \Gamma \rangle$  називається алгеброю з'єднань структур.

В алгебрі з'єднань структур виконуються рівності:

$$(e_1 \overset{\gamma_1 \cup \gamma_2}{\circ} e_2) \cup (e_1 \overset{\gamma_1}{\circ} e_2) = (e_1 \overset{\gamma_1}{\circ} e_2)_{\gamma_2}^*;$$

$$(e_1 \overset{\gamma_1}{\circ} e_2)_{\gamma_2}^* \cup (e_1 \overset{\gamma_2}{\circ} e_2) = (e_1 \overset{\gamma_2}{\circ} e_2)_{\gamma_1}^* \cup (e_1 \overset{\gamma_1}{\circ} e_2);$$

$$(e_1 \overset{\gamma_1}{\circ} e_2) \cup (e_1 \overset{\gamma_2}{\circ} e_2) = (e_1 \overset{\gamma_1 \cup \gamma_2}{\circ} e_2) \cup (e_1 \cup e_2);$$

$$(e_1 \overset{\gamma_1}{\circ} e_2) \cup (e_1 \overset{\gamma_2}{\circ} e_3) = e_1 \overset{\gamma_1}{\circ} e_2 \overset{\gamma_2}{\circ} e_3 \cup e_2;$$

$$\left( (e_{\gamma_1})^* \right)_{\gamma_2}^* = (e_{\gamma_1 \cup \gamma_2})^*.$$

Операції  $\cup$  і  $\gamma_0$  комутативні. Операція  $\gamma_0$  неасоціативна відносно операції  $\cup$ , операція  $\gamma_0^*$  ідемпотентна. Потужність краю з'єднань і замкнених структур в алгебрі  $M_\gamma$  задовольняє умови:

$$\begin{aligned} |e_{\gamma_0} \cup e_{\gamma_2}| &= |e_{\gamma_1}| + |e_{\gamma_2}| - 2r; \\ |e_{\gamma_0}| &= |e_{\gamma_1}|, \end{aligned}$$

де  $r = \text{card} \gamma$ ;  $\gamma$  – скінченна множина елементарних з'єднань.

Позначимо  $L(e_{\gamma_1}, e_{\gamma_2})$  множину можливих з'єднань структур  $e_{\gamma_1}$  і  $e_{\gamma_2}$  зі скінченними потужностями крайових ребер. Потужність  $N(e_{\gamma_1}, e_{\gamma_2})$  множини можливих з'єднань  $L(e_{\gamma_1}, e_{\gamma_2})$  структур  $e_{\gamma_1}$  і  $e_{\gamma_2}$  визначається формулою:  $N(e_{\gamma_1}, e_{\gamma_2}) = \text{card} L(e_{\gamma_1}, e_{\gamma_2}) = \sum_{r=1}^l A_{|e_{\gamma_1}|}^r C_{|e_{\gamma_2}|}^r$ ,  
 $r = \text{card} U_0^*$ ,  $l = \min(|e_{\gamma_1}|, |e_{\gamma_2}|)$ .

Потужність  $N(e_{\gamma})$  множини можливих ітерацій  $L(e_{\gamma}, e_{\gamma})$  структури  $e_{\gamma}$  визначається формулою:

$$N(e_{\gamma}) = \text{card} L(e_{\gamma}, e_{\gamma}) = \sum_{r=1}^l A_{|e_{\gamma}|}^r C_{|e_{\gamma}|}^{2r} \cdot \frac{1}{2^r}, \text{ де } l = \left\lfloor \frac{|e_{\gamma}|}{2} \right\rfloor - \text{ціла частина числа } \frac{1}{2}|e_{\gamma}|.$$

#### Висновки

1. Побудова алгебри з'єднань структур.
2. Доведено, що алгебра з'єднань структур є частковою алгеброю [4].
3. Алгебра з'єднань структур дає змогу розглядати структури системи управління як композицію структур керованої і керуючої систем.

#### Бібліографічний список

1. Бойда Л. В. Об исследовании экономических систем алгебраическими методами / Л. В. Бойда, Я. А. Дубров, В. М. Рабик. // Экономико-математические методы управления и эффективность производства. – К., 1974. – С. 18–25.
2. Бойда Л. В. Связь алгебраических и структурно-функциональных систем / Бойда Л. В., Рабик В. М. // Тезисы докладов XXI Украинской республиканской наук.-техн. конф., посвященной 50-летию образования СССР, Дню радио и Дню связи. Вып. 1. – К., 1972. – С. 31–33.
3. Рабик В. М. Вопросы описания и оптимизации структур сложных систем / В. М. Рабик // Экономико-математические методы управления и эффективность производства. – К., 1974. – С. 51-59.
4. Мальцев А. И. Алгебраические системы / А. И. Мальцев. – М. : Наука, 1970. – 378 с.

#### Рабик В. Об алгебре соединений структур СФ систем

Построена алгебра соединений структур СФ систем, обоснованы ее свойства.

**Ключевые слова:** структура, операция, алгебра, множественное число, отображение, крайнее ребро, вершина.

#### Rabik W. About algebra of structures connections of the SF systems

Constructed algebra of structure connections SF systems, its well-founded properties.

**Key words:** structure, operation, algebra, multiplication, reflection, border rib, vertex.